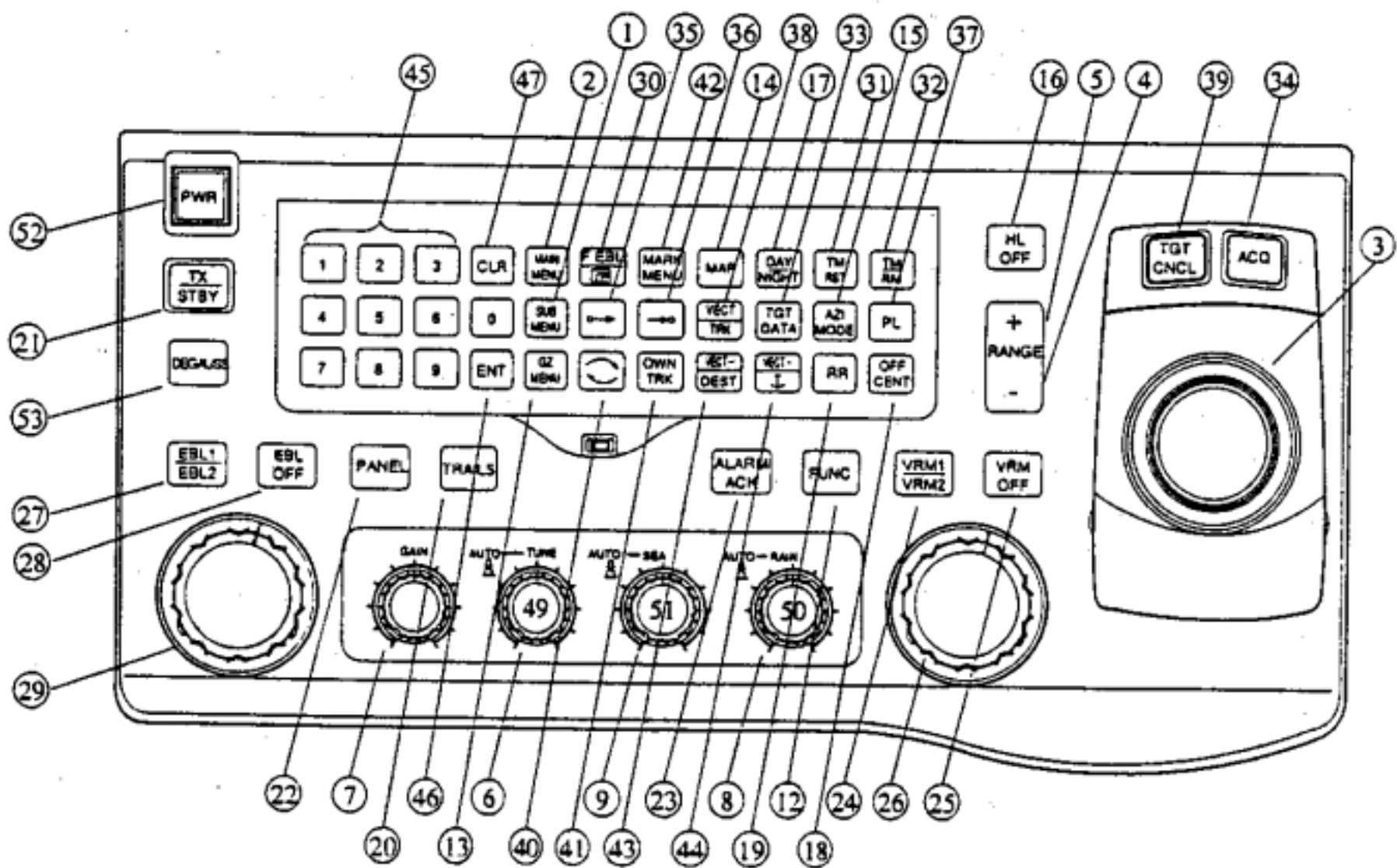
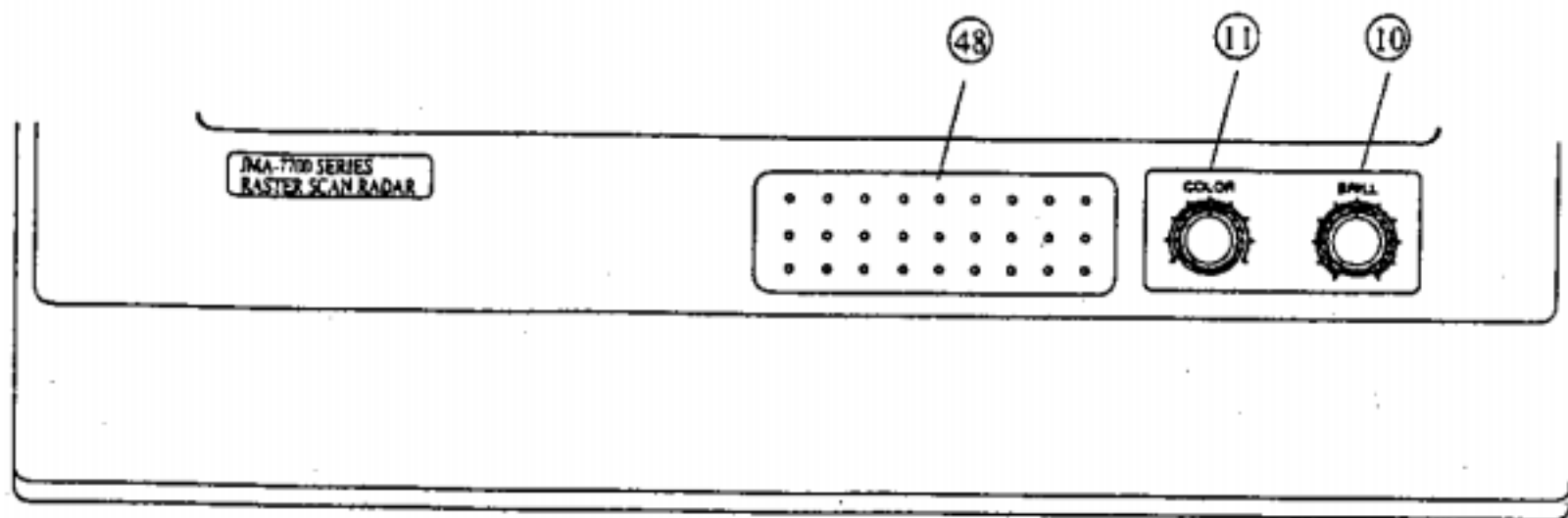


JRC

JMA-7725/7710
雷达中文操作说明书



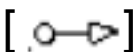





Display Control Panel

二、 面板操作控制和按键


1. [SUB MENU] 显示副菜单

2 . [MAIN MENU]	显示主菜单
3 . Trackball	移动光标到所需位置
4 . 5 [-] [+]	选择 0.125~96/120 海里量程
6 . [TUNE]	控制调谐使目标到最清晰的显示
7 . [GAIN]	控制雷达的接收灵敏度
8 . [RAIN]	在下雨 / 雪时减小杂波干扰
9 . [SEA]	减少海面的反射杂波干扰
10 . [BRIL]	调整显示器亮度
11 . [COLOR]	选择本船和其它船跟踪、标记和航迹颜色
12 . [FUNC]	选择预先设定的功能
13 . [GZ MENU]	显示设定的报警菜单
14 . [MAP]	雷达复合标绘模式开关
15 . [AZI MODE]	真北向上、船首向上、航向向上模式开关
16 . [HL OFF]	按住它可以使船首线暂时消隐
17 . [DAY/ NIGHT]	选择荧屏的颜色和亮度
18 . [OFF CNET]	移动本船位置到需要的地方 (66%以内)或返回到中心位置 (再长按一次)
19 . [RR]	开关固定距标圈
20 . [TRAILS]	显示 / 删除雷达尾迹
21 . [TX/ STBY]	选择雷达发射 / 预备状态
22 . [PANEL]	调节每个开关和控制盘上的控制字符的亮度
23 . [ALARM ACK]	报警确认 , 报警消音
24 . [VRM/ VRM ₂]	选择活动距标圈 1 或 2
25 . [VRM OFF]	选择开 / 关活动距标 1/2
26 . [VRM]	改变可变距标的尺寸
27 . [EBL ₁ /EBL ₂]	选择电子方位线 1 或 2
28 . [EBL OFF]	选择开 / 关电子方位线 1 或 2
29 . [EBL]	改变电子方位线 1 或 2
30 . [F EBL]	开 / 关移动的 EBL
31 . [TM RST]	在真方位显示下人工复位本船位置
32 . [TM/ RM]	开 / 关真方位显示或相对方位显示
33 . [TGT DATA]	显示目标数据或用 ATA设置清除目标数字

34 . [ACQ]	在 ATA时人工选择目标
35 . [	终点开 / 关测量两点间的距离 (雷达模式) 设定两点间单一的航向 (标绘模式) 。
36 . [	起点开 / 关测量两点间距离 (雷达模式) 设定两点间单一的航向 (标绘模式)
37 . [PL]	选择发射脉冲宽度 (短、中、长)
38 . [VECT/ TRK]	选择真方位或相对方位矢量
39 . [TGT CNCL]	在 ATA跟踪状态下取消目标特性和矢量以及停止跟踪
40 . [	开 / 关光标显示 , 在 ATA时用于显示数据
41 . [OWN TRK]	使 COLO旋钮可以设定本船跟踪颜色 开此菜单用于设定本船跟踪内部存储或记忆清除
42 . [MARK MENU]	使 COLO旋钮可以设置标记和线的颜色
43 . [VECT-/ DEST]	在 ATA用时减少矢量的长度
44 . [VECT+/ 	在 ATA用时增大矢量的长度
45 . [0-9]	选择菜单项输入数值
46 . [ENT]	选择菜单项目和输入数字数据
47 . [CLR]	清除输入的数字和在 ATA里的目标数字
48 . [ROM/ RAM卡]	ROM卡显示海图 , RAM卡用于显示存储数据
49 . [TUNE]	自动调谐或手动调谐转换
50 . [RAIN]	自动调节雪 / 雨抑制
51 . [SEA]	自动调节海浪抑制
52 . [PWR]	开或关雷达
53 . [DEGAUSS]	消磁

三、 基本操作

1. 关机、发射 / 停止发射

按 Power 开 / 关机 , 到预备状态下 , 后按  发射 , 发射状态下再按一下回到预备状态。

2. 消磁

按  可进行消磁

3. 调谐

调[TUNE]可以调整回波 , 按 [TUNE] 旋钮可以使其到自动调谐状态。

4. 回波调整

调节 [GAIN] 和 [BRIL] 可以调节回波的强度和亮度。

5. 减小海浪杂波

调节 [SEA] 可以减小海浪杂波，按下 [SEA] 则可进入自动海浪抑制。

6. 减小雨雪杂波

调节 [RAIN] 可以减小雨雪杂波，按下 [RAIN] 则可进入自动雨雪抑制。

7. 调节亮度

按 [MAIN] 出现菜单，可以调节里面的各种亮度，退出再按一次 [MENU]。

8. 选择白天 / 夜晚模式

按

DAY
NIGHT

 可以选择 “ DAY1 ” “ DAY2 ” “ NIGHT1 ” “ NIGHT2 ” 四种工作模式。

9. 设置背景颜色

按

SUB
MENU

 出现下拉菜单，选择 “ 1 ” 后在第七项里有各种背景颜色的调整。

10. 设置雷达回波和跟踪颜色

按

SUB
MENU

 出现下拉菜单，选择 “ 1 ” 后，在第五、六项里有回波颜色和跟踪颜色的调整。

11. 消除雷达干扰

按

MAIN
MENU

 出现主菜单，在第 6 项里有 “ OFF IR1、IR2、IR3 ” 四种选择，可以选择其中一个来消除雷达干扰。

12. 调节面板亮度

按

PANEL

 共有四种亮度电平可以选择。

13. 移动光标

用光标圈来作移动。

14. EBL(电子方位线)

用电子方位线可以测量距离和方位，按

EBL1
EBL2

 可以选择 “ EBL1 ” “ EBL2 ” ，
按

EBL
OFF

 则消除 EBL(电子方位线)。其读数在下角显示，也可以在主菜单里选择电子方位线是移动的电子方位线 (Floating EBL)。

15. 设置 EBL显示

按

SUB
MENU

 选择第二项后，在第二项里有 “ TRUE RELATIVE ” 即真方位和相对方

位的选择。

16. 选择脉冲宽度

按 可以选择三种不同的脉冲宽度。用短脉冲可以提高目标的方位分辨率。用长脉冲可以提高检测小目标的能力。

17. 选择航向模式

按 可以选择“HEADUP”“COURSEUP”“NORTHUP”三种航向模式。即“船首向上”“航向向上”“正北向上”。

18. 消隐船首线

按 可以暂时消隐船首线。

19. 选择真运动和相对运动模式

按 可以进行此两种运动的选择，按 则恢复到真运动选择开始时的位置，重新开始移动。

20. 偏心显示

用光标球移动光标到所需的位置（在 65%以内），按 即可，按住 键几秒可回到中心显示。

21. 显示其它船尾迹

按 可以显示其尾迹，其长度可以在 里的“RADAR#1”的第三项里进行选择。

22. 显示固定距离距标记圈

按 可以显示，再按一便即消除显示。

23. 显示可变距标圈

按 选择可变距标圈 VRM1 VRM2 用旋钮进行调整，消除时按 即可关掉。

24. 停止报警

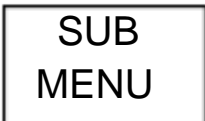
报警时按 键即可停止报警。

25. 设置报警声音电平


按 选择 9 “INT SETTING # 1” 菜单，在第 5 项里有报警声音电平大小的

选择，共有“ OFF LOW MIDDLE HIGH”即“关、低、中、高”四种选择。

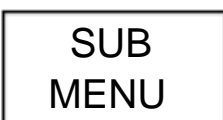
26. 目标放大

按  选择 1 “RADAR # 1”菜单，在第 1 项里有“ OFF ON”两种即“关、开”选择，打到开时即可目标放大。


27. 设定光标尺寸和位置

按  选择 2 “RADAR # 2”菜单，其中有光标尺寸和位置的选择。

28. 设定距离单位

按  键选择 2 “RADAR # 2”菜单，其中 7、8 项里有“ KM NM”即“千米、海里”两种选择。

29. 显示雷达视频处理

想观察雷达脉冲和应答器时，在  里的第 5 项共有四种方式可以选择，其中“ PROC1 用于高速船。“ PROC3 用于低速船。“ PROC2 则介于调整和低速之间。此动能最好在真运动模式时用，如果用“相对运动”时要选择“正北向上”或“航向向上”而不要选择“船首向上”，否则图像会抖动。


30. 中心放大显示

只有在相对运动时，此项功能有用。按  选择 1 “RADAR # 1”后，在第四项里有“ ZOOM OFF ON 选择 ON 即可放大。


31. 选择显示模式（需附加部件）

按  可以选择雷达、雷达 + 航行、航行三种显示模式。


32. 选择功能键

按  可以选择不同快速功能。其中 FUNC1 用于近量程；FUNC2 用于远量程，FUNC3 在找边迹时有效，可人工设置具体功能。

33. 显示时间和日期

按  选择 9 “IMT SET# 3”，其中的第 5 项有“ OFF UTC LOCAL”即“关、国际标准时间、本地时间”三种时间可以选择。

34. 警戒区的设置

按  键，出现如下菜单：

1 . FUNCTION OFF ATA ALARM
2 . AUDIBLE ATA ALARM OFF ON
3 . ATA SECTOR ZONE。(AUTO ACQ)

按 键，选择 ATA ALARM 按 键
按 键，出现设置提示：

SETTING ATA ALARM
EBL1 : START ANGLE
EBL2 : END ANGLE
VRM1 : DISTANCE

将 EBL1移到需设置的起始位置

将 EBL2移到终止位置

用 VRM设置警戒区距本船距离

按 键完成设置

如果选择音频报警，在第 2 项中选择 ON

关闭警戒区，在 1 项中选择 OFF

35 . 使用平行线

按 键

按 键打开 RADAR#菜单

按 键选择 “ PARALLEL INDEX LINES”

按 键选择 “ ON” 并按 键

按 键退出菜单

平行线的控制：

平行线的方位角度由 EBL2控制

平行线的间距由 VRM2控制

关闭平行线即需在上述第 4 步中选择 OFF

36 . 设置罗经方位（每次罗经启动或雷达开启时都需要设置，以使与主罗经同步）

按 键

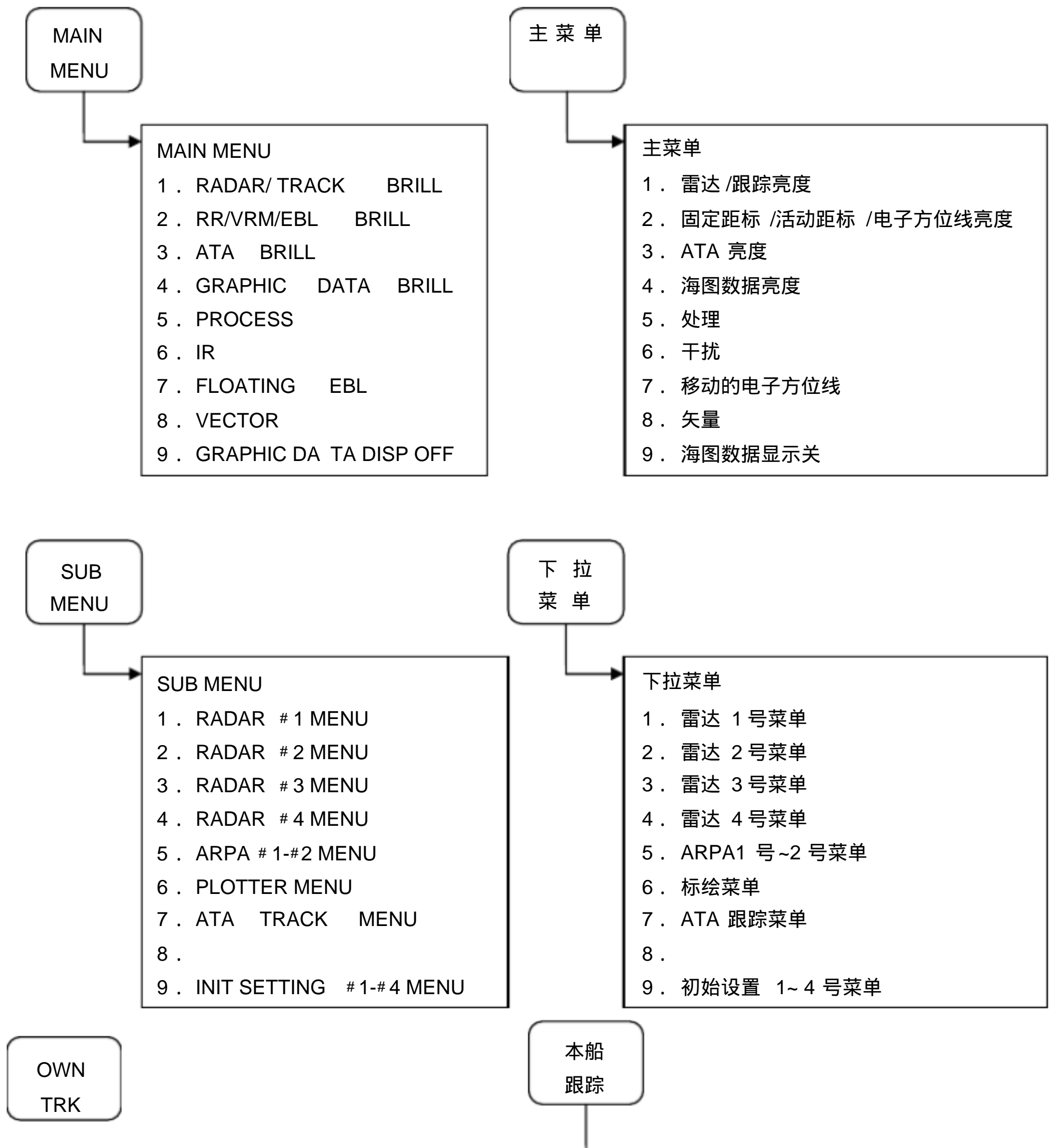
按 键打开 RADAR#菜单

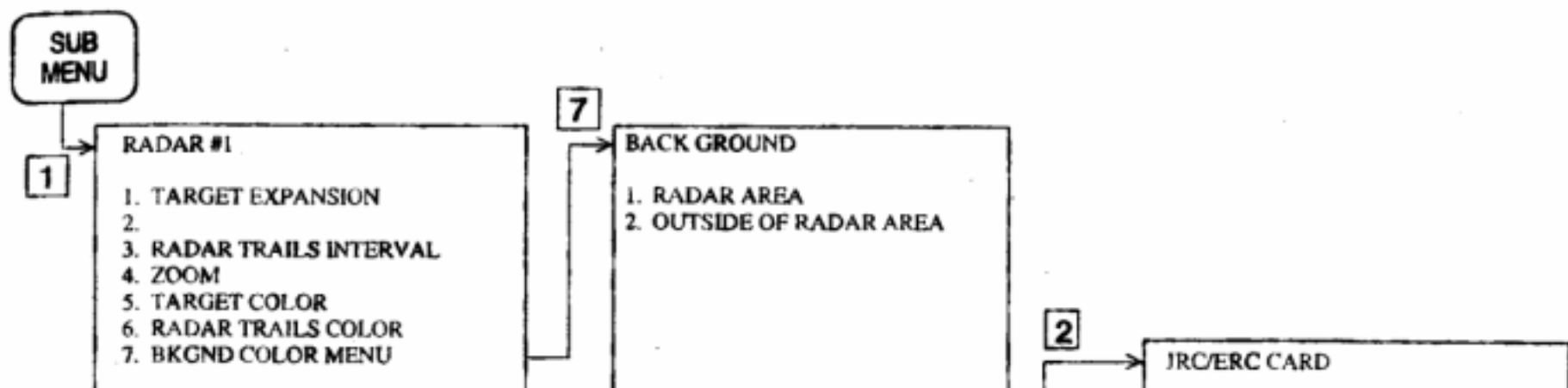
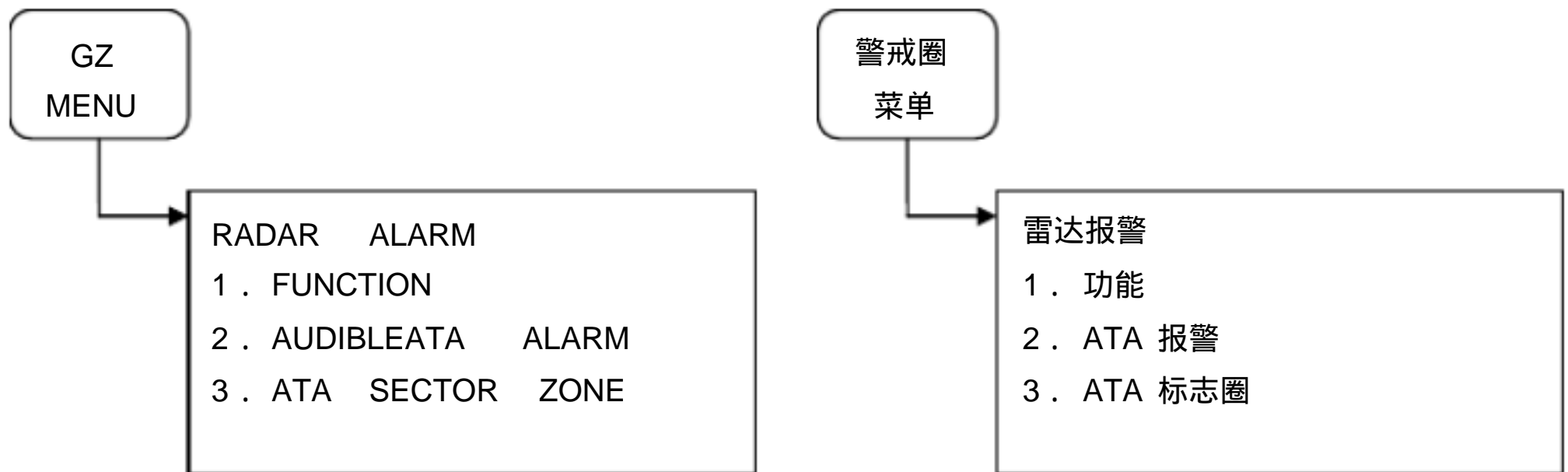
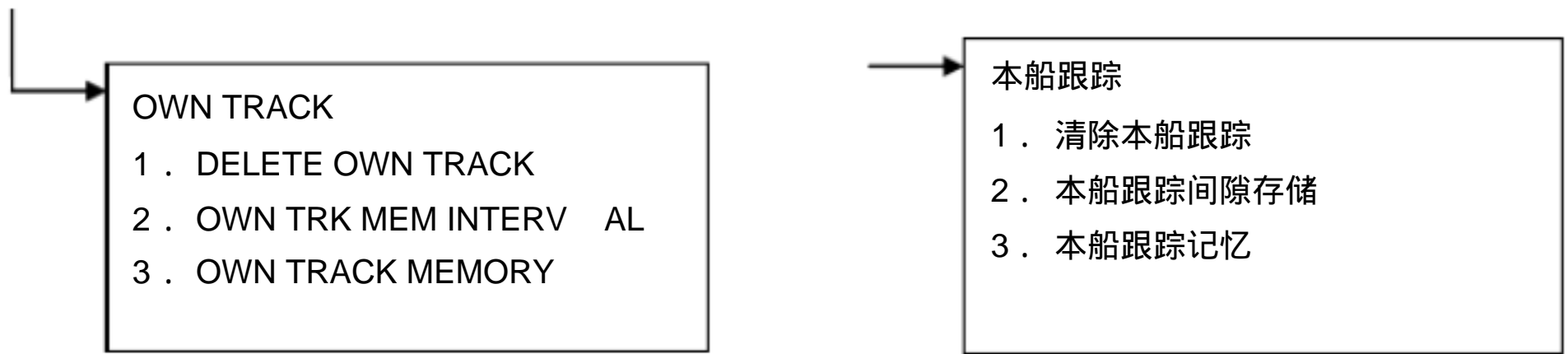
按 键选择 GYRO

根据主罗经方位，输入相应数值，按 键完成

按 键退出菜单

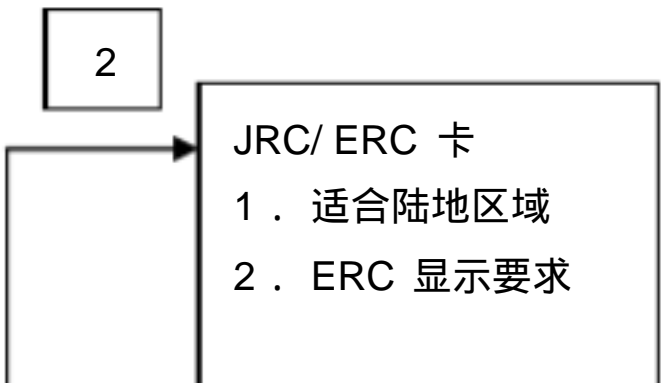
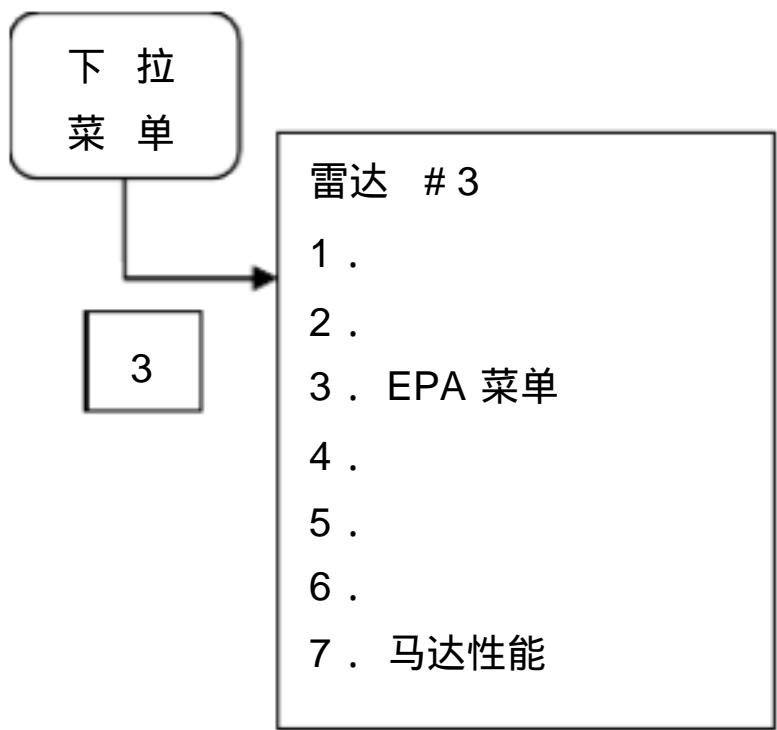
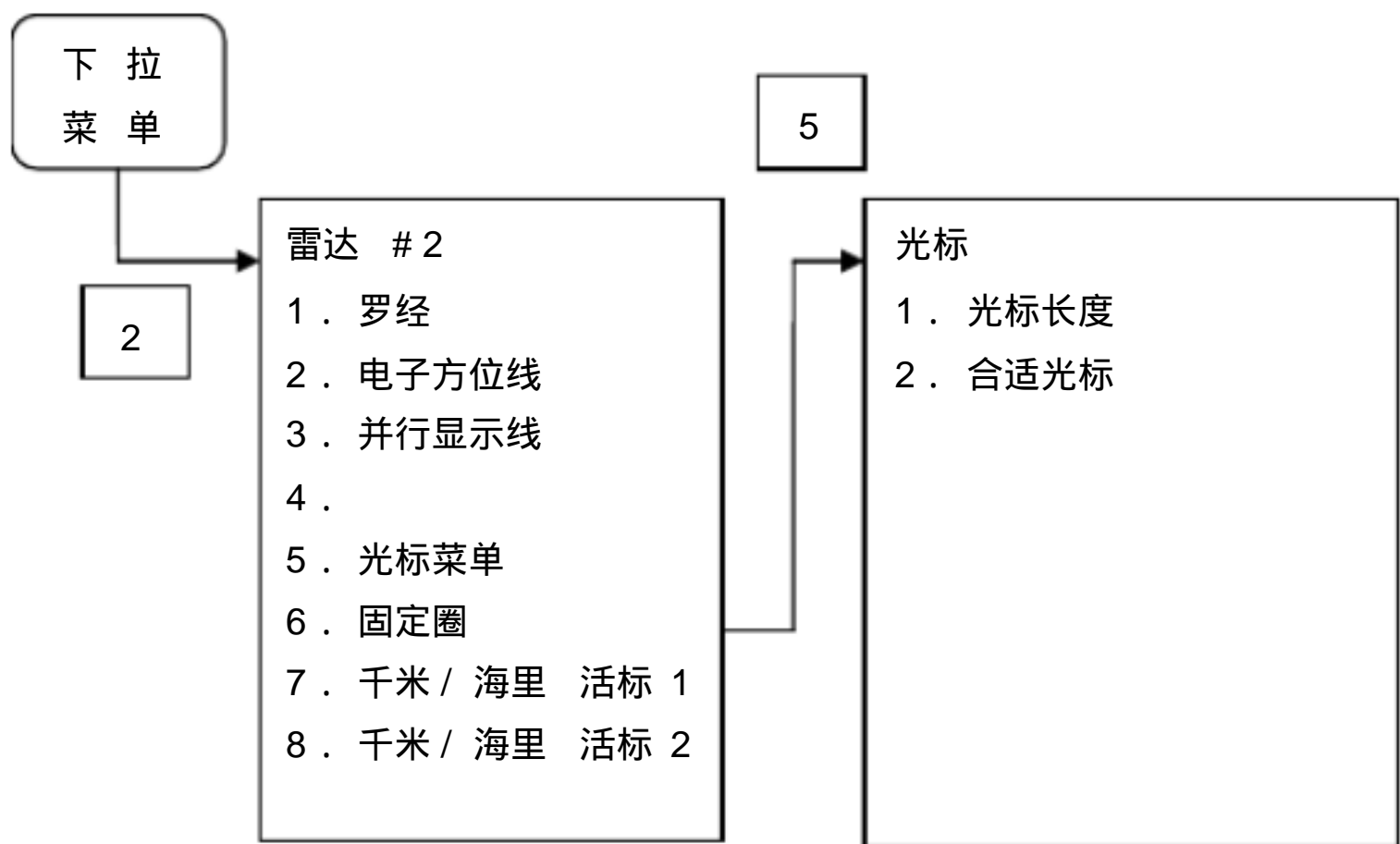
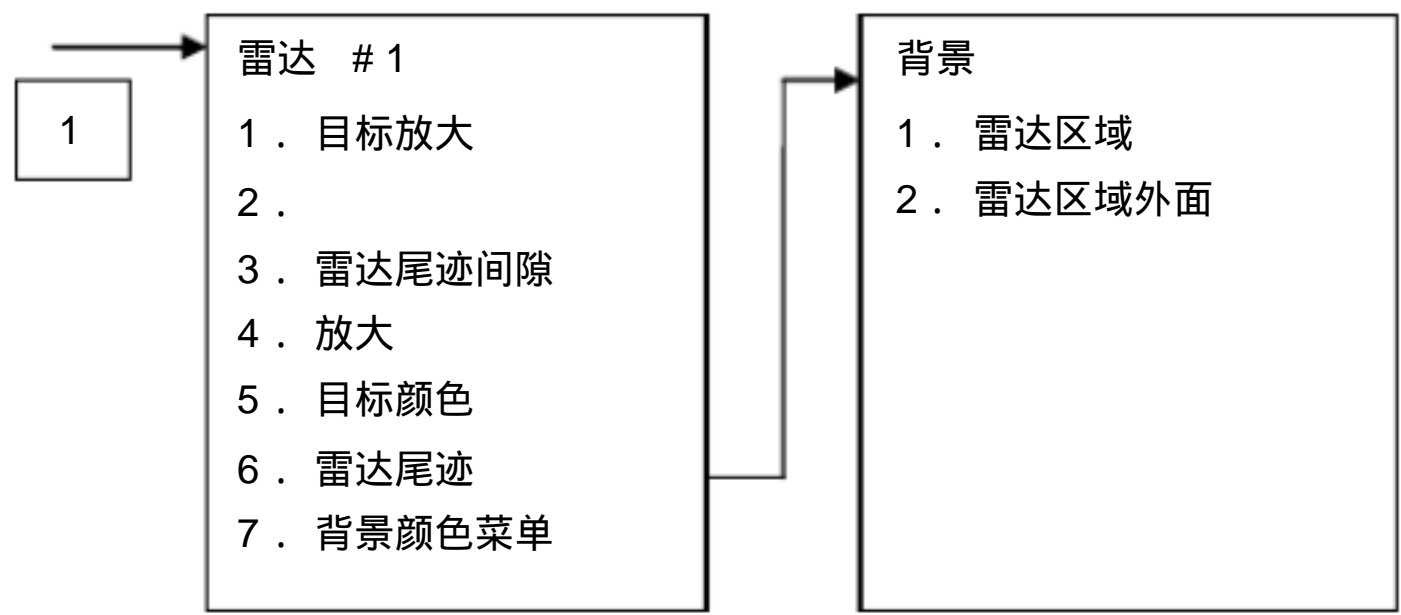
四、菜单说明

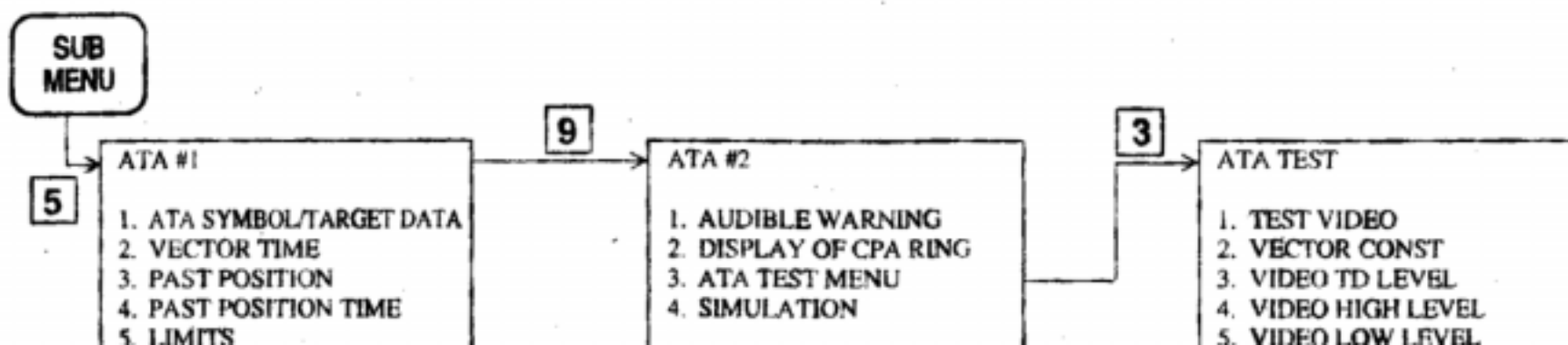
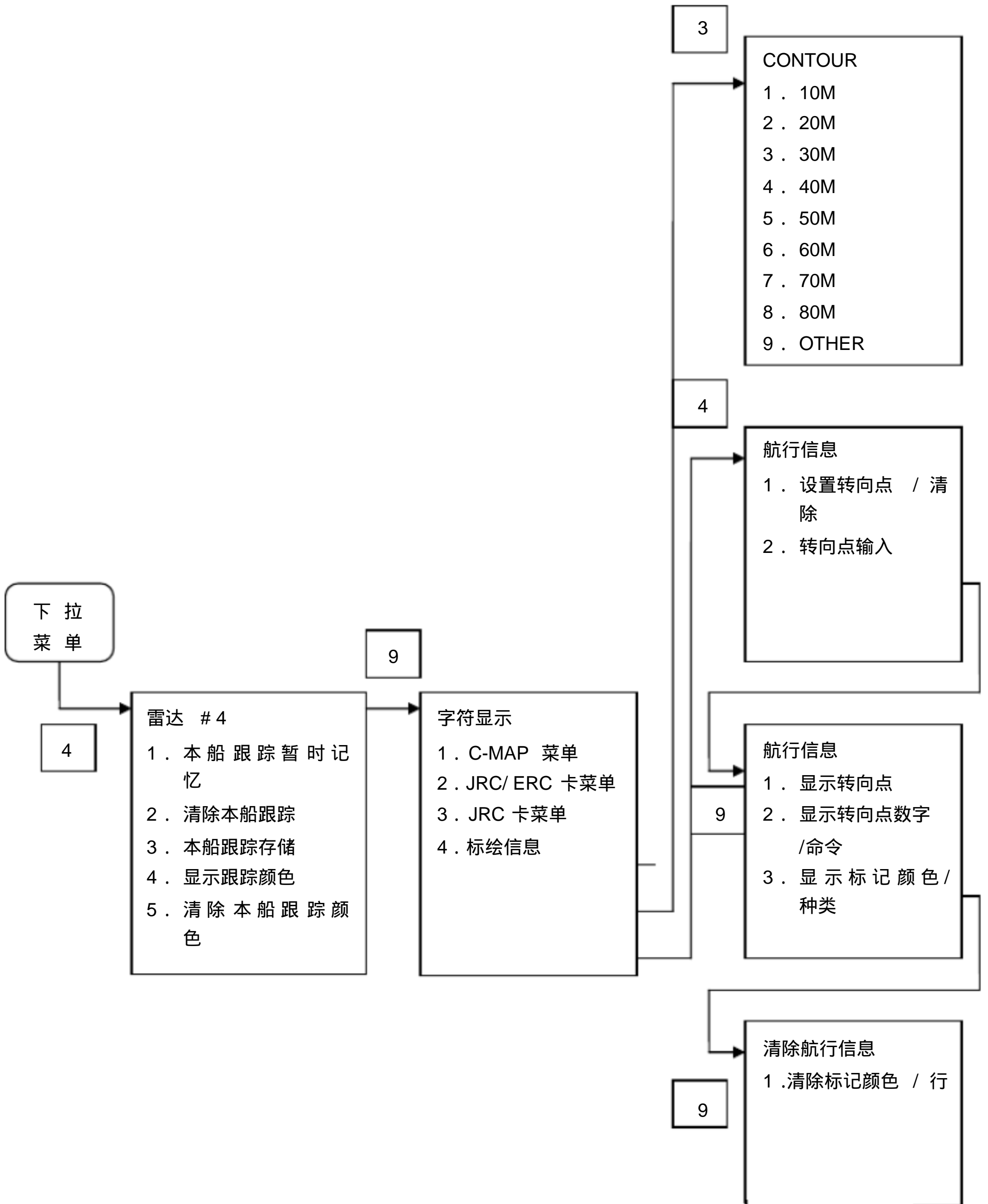


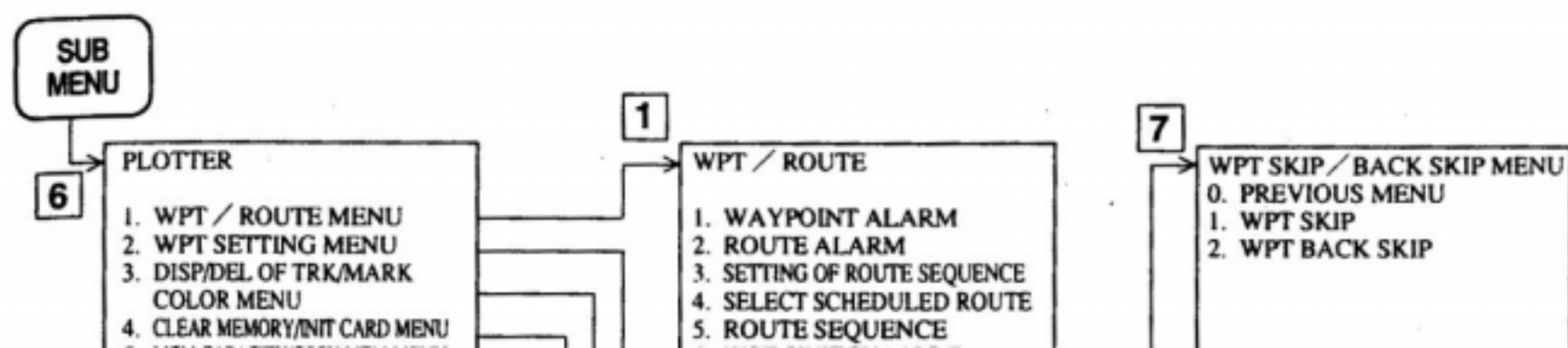
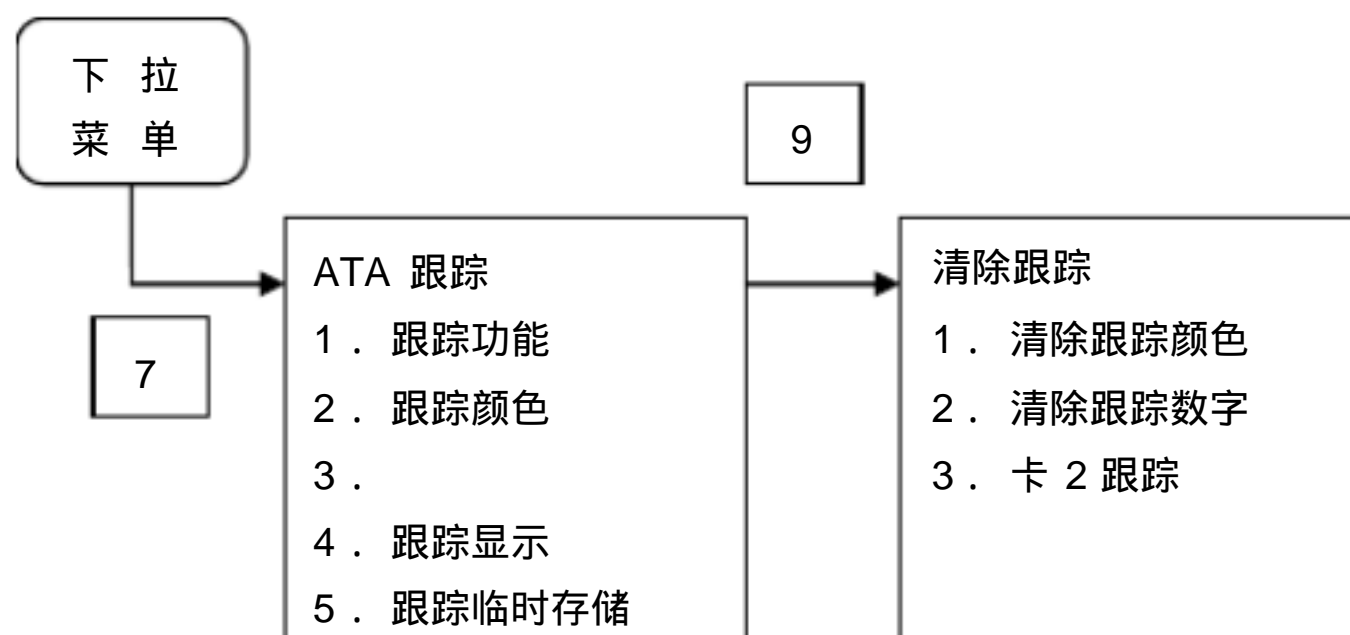
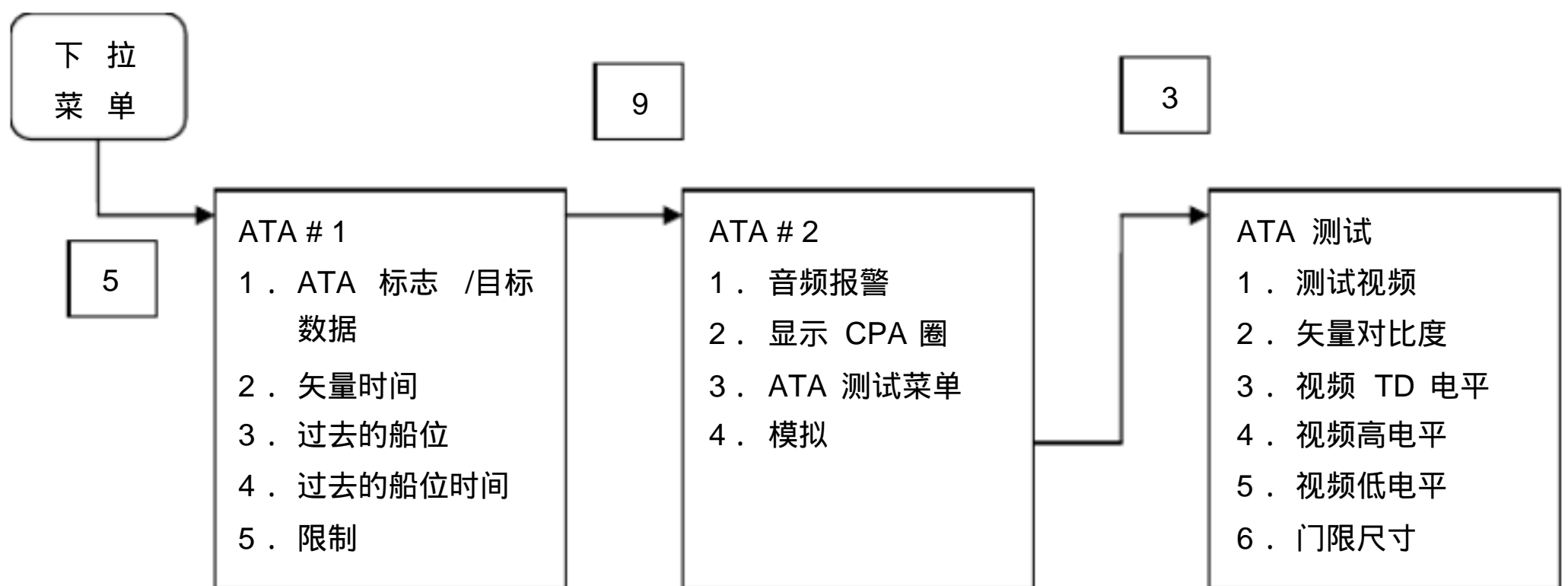


下 拉
菜 单

7







下
拉
菜
单

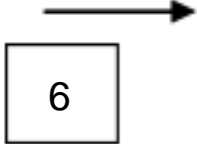
1

7

- 航行
1. 转向点 / 路线菜单
 2. 转向点设置菜单
 3. 显示 / 删除 跟踪

- 转向点 / 航线
1. 转向点报警
 2. 航线报警
 3. 设置航线次序

- 转向点跳跃 / 备份跳
跃菜单
0. 前一菜单
 1. 转向点跳跃



转向点设置

- 0. 前一菜单
- 1. 转向点确认
- 2. 转向点输入

2

显示 / 删除跟踪 标记
颜色

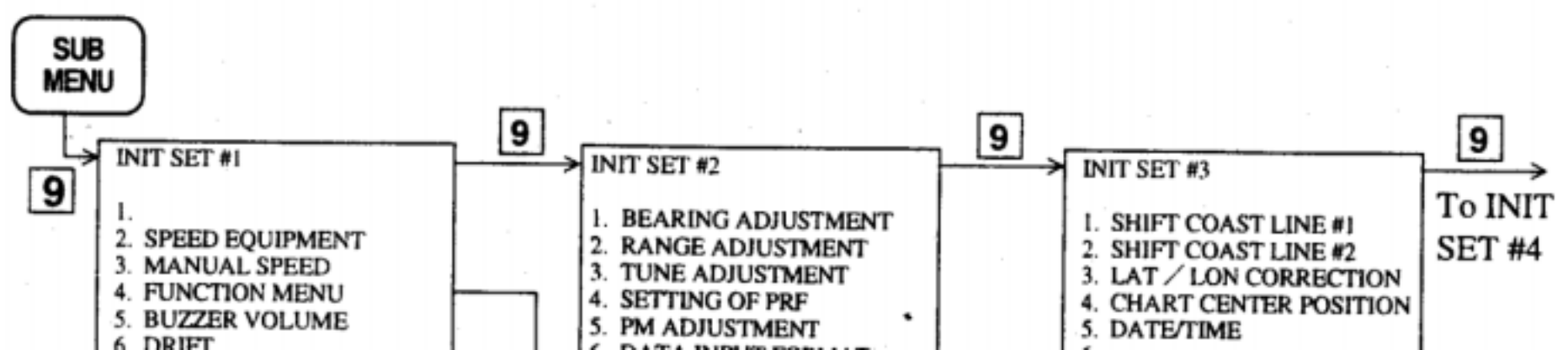
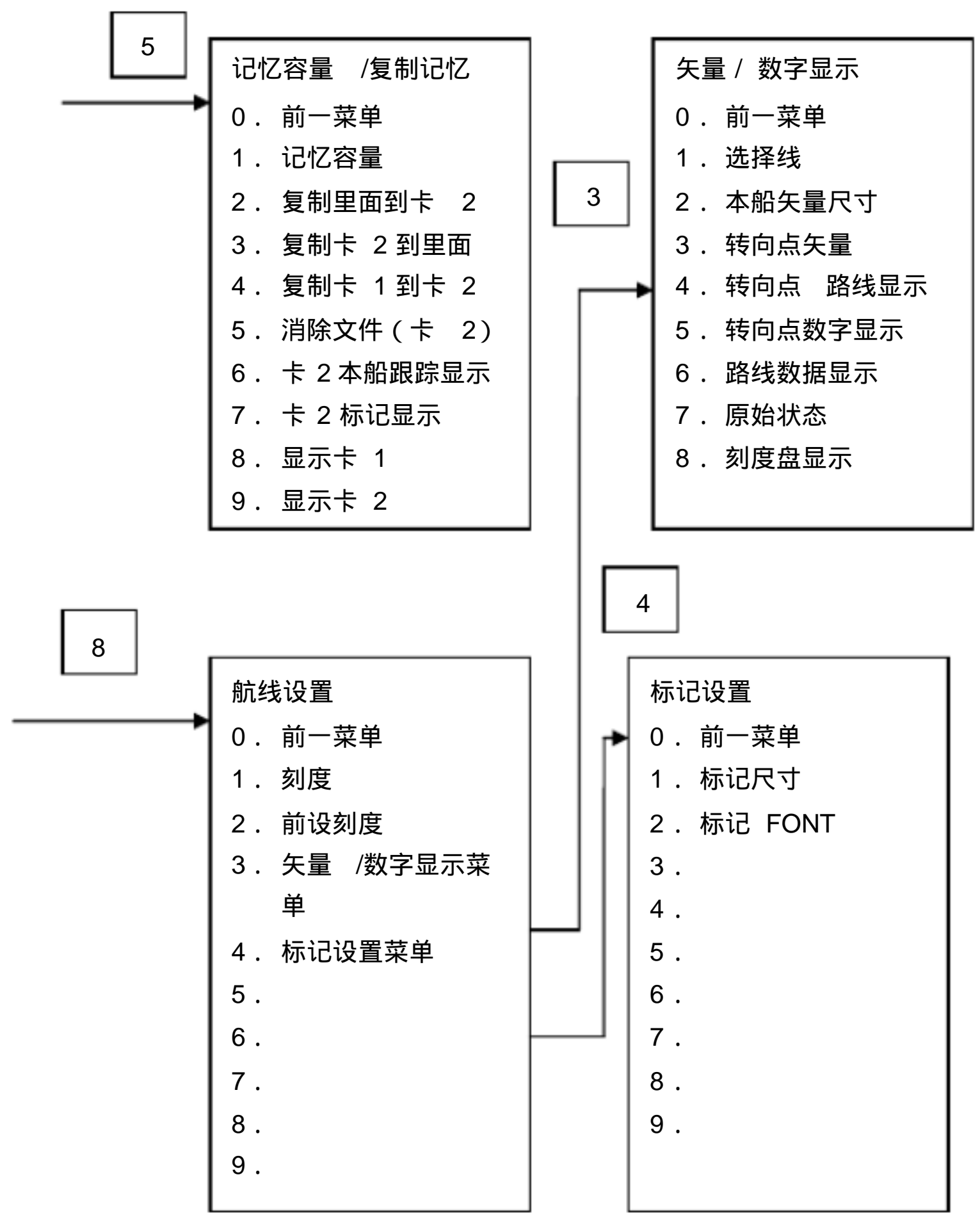
- 0. 前一菜单
- 1. 显示本船跟踪颜色
- 2. 显示标记颜色 / 种类
- 3. 消除本船跟踪颜色
- 4. 消除标记颜色 / 种类

3

4

清除存储 / 初始化卡

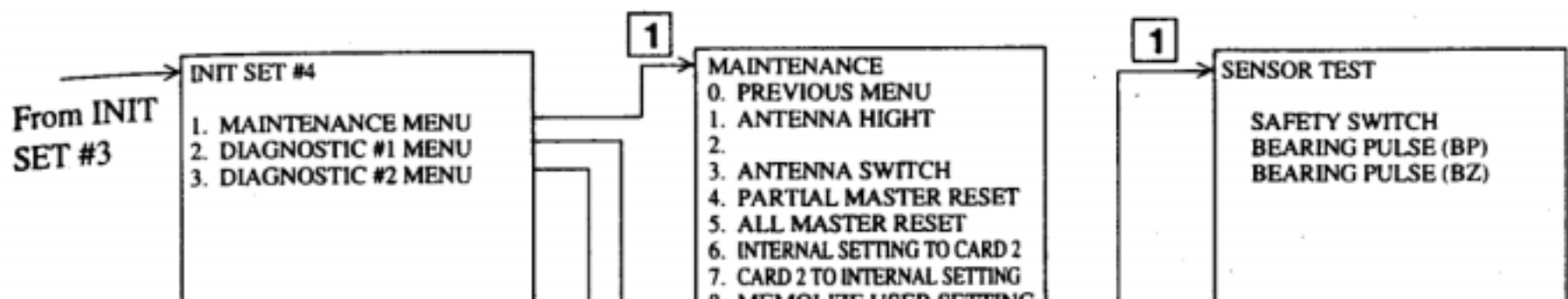
- 0. 前一菜单
- 1. 清除标志 / 线数据
- 2. 消除转向点 / 航线数据





9

TO INIT
SET # 4



From INIT
SET # 3

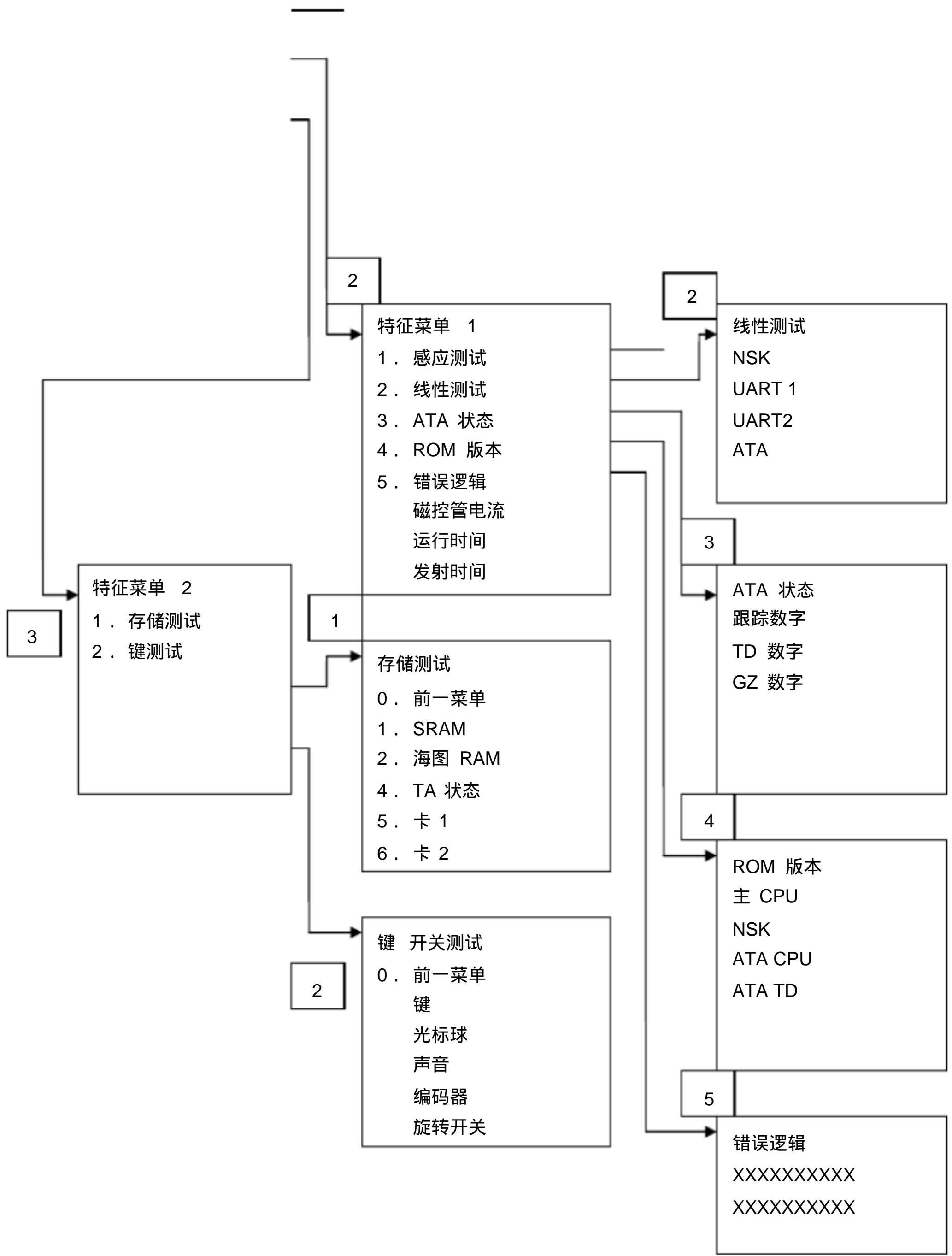
初始设置 # 1
1. 维修菜单
2. 特征菜单 # 1
3. 特征菜单 # 2

1

维修
0. 前一菜单
1. 天线高度
2. -19-
3. 天线开关
4. 主复位

1

SENONR 测试
安全开关
方位脉冲
方位零脉冲



以上菜单的操作中都是按 9 后显示下一菜单，按 0 返回前一菜单。



公众号：1号灯塔

各种说明书、软件

关注即可得到